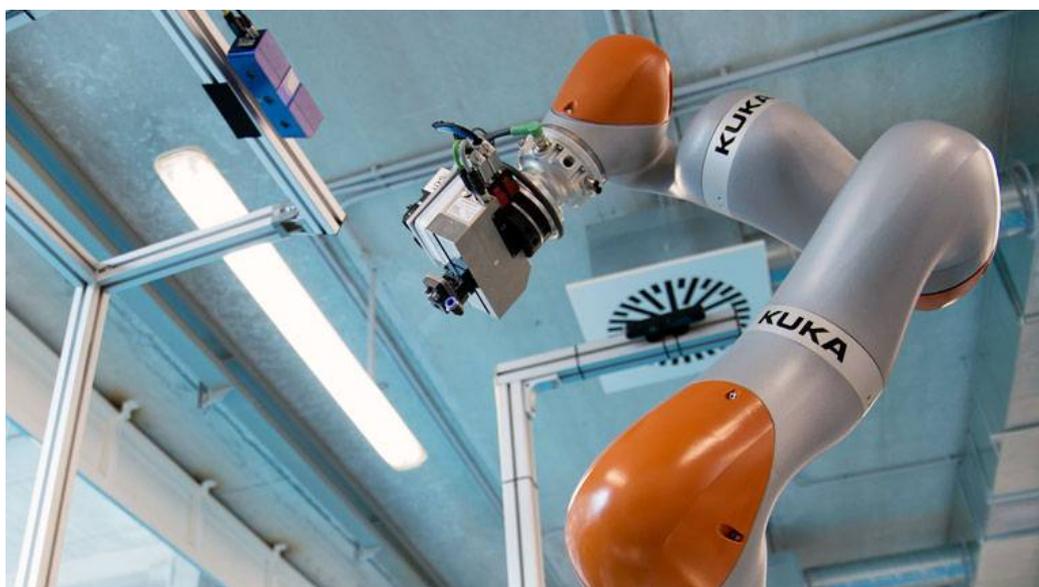


Personas y robots colaboran en la inspección de aviones

El centro tecnológico vasco IK4-TEKNIKER lidera el proyecto europeo CRO-INSPECT, que busca mejorar la inspección de los alerones del avión mediante robótica colaborativa y técnicas de ultrasonidos. Estas técnicas permiten detectar defectos en áreas del componente que son difíciles de ver y acceder.

SINC

23/3/2017 09:08 CEST



Un robot inspecciona los alerones de un avión. / IK4-TEKNIKER

La introducción de materiales compuestos en la industria aeronáutica con la misión de fabricar aeronaves más ligeras, menos contaminantes y con mayor eficiencia energética, exige la puesta en marcha de sofisticadas técnicas de inspección de materiales o piezas para detectar sus fallos mediante inspección no destructiva.

Con el objetivo de mejorar estos procesos, el centro tecnológico IK4-TEKNIKER lidera el proyecto europeo CRO-INSPECT, para mejorar la inspección de los alerones del avión, incorporando tecnología robótica y técnicas avanzadas de ultrasonidos. La iniciativa se centra en los requisitos planteados por SAAB, empresa fabricante de componentes de aeronáutica.

En la actualidad, los rigurosos requisitos de calidad de la industria aeronáutica implican una inspección del 100% de las piezas que se fabrican, repercutiendo en índices de fiabilidad, eficiencia y coste.

Las técnicas permiten detectar defectos en áreas del componente que son difíciles de ver y acceder

Este proyecto, que arrancó en septiembre de 2016 y finalizará en agosto de 2019, propone la creación de un entorno híbrido de trabajo en el que personas y robots trabajen en colaboración en las tareas de inspección, aplicando avanzadas técnicas por ultrasonido mediante ondas guiadas. Estas técnicas permiten detectar defectos en áreas del componente que son difíciles de ver y acceder.

Control de la plataforma robótica

Además de IK4-TEKNIKER, el proyecto está integrado por IK4-LORTEK y la empresa TECNATOM, especializada en servicios de inspección e integridad estructural de componentes.

Los participantes están desarrollando distintos componentes tecnológicos para el control de la plataforma robótica, la seguridad y la inspección. El resultado final será una solución de inspección colaborativa segura, con un flujo de trabajo entre técnico y robot para conseguir una inspección fiable y eficiente del alerón.

Con unos resultados esperados de hasta un 40% en la reducción de los ciclos de verificación, los participantes cuentan con una financiación de 350.000 euros procedente de la Unión Europea.

Derechos: **Creative Commons**

TAGS

INSPECCIÓN | AERONÁUTICA | ROBOT | COMPONENTES |

Puedes copiar, difundir y transformar los contenidos de SINC. [Lee las condiciones de nuestra licencia](#)